



UI_Editor-II

主控端串口通讯程序范例

V1.0

www.levetop.cn

Levetop Semiconductor Co., Ltd.

版本记录

| 版 本 | 日 期 | 说 明 |
|------|------------|-----|
| V1.0 | 2023/12/01 | 初版 |
| | | |

版权说明

本文件之版权属于 乐升半导体 所有，若需要复制或复印请事先得到 乐升半导体 的许可。本文件记载之信息虽然都有经过校对，但是 乐升半导体 对文件使用说明的规格不承担任何责任，文件内提到的应用程序仅用于参考，乐升半导体 不保证此类应用程序不需要进一步修改。乐升半导体 保留在不事先通知的情况下更改其产品规格或文件的权利。有关最新产品信息，请访问我们的网站 <Http://www.levetop.cn>。

目 录

| | |
|----------------------|---|
| 版本记录 | 2 |
| 版权说明 | 2 |
| 目 录 | 2 |
| 1. 前言 | 3 |
| 2. 串口屏指令结构 | 3 |
| 3. CRC 码的生成 | 4 |
| 4. UART 串口配置 | 6 |
| 5. 主函数编写进行指令传输 | 7 |

1. 前言

在 UI_Editor-II 的串口协议下，主控端 MCU 必须透过 Uart 通讯接口将数据依照串口指令结构与串口屏进行沟通，而为让主控端 MCU 程序开发者能节省开发时间，本范例提供了一个完整的指令发送程序，将数据写入到指定的变量地址内。

2. 串口屏指令结构

下图为乐升半导体串口屏芯片通讯的指令基本结构：

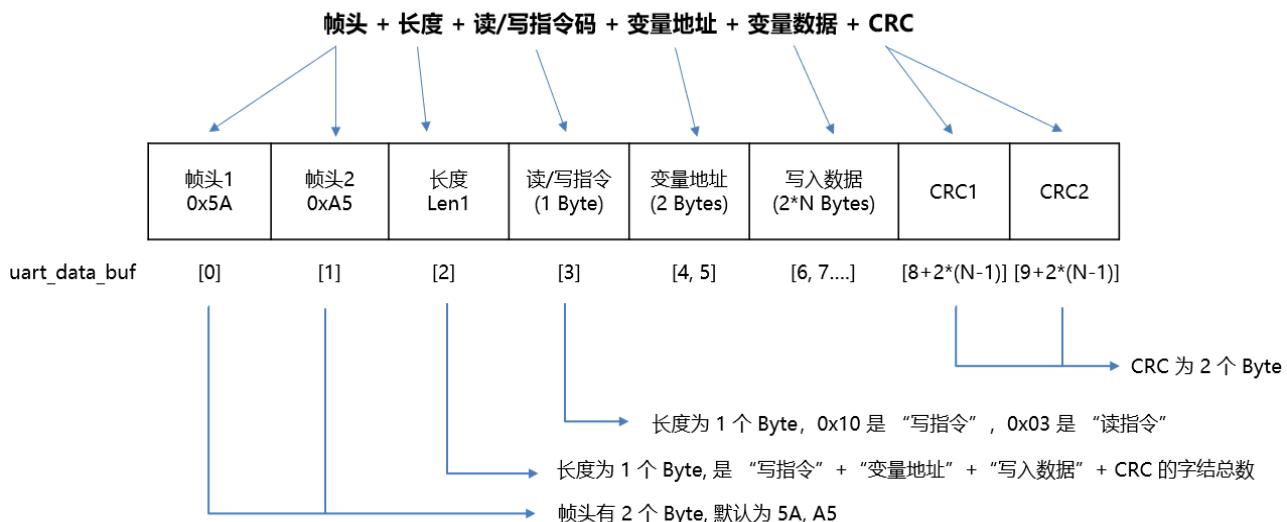


图 1：串口通讯指令结构图

本演范例中使用的主控 MCU 为 STM32F103RCT6，将 STM32F103RCT6 的 PA9、PA10 引脚分别设为 USART1_TX 和 USART1_RX，下图为 MCU 与 LT7689 串口芯片的接线模式。

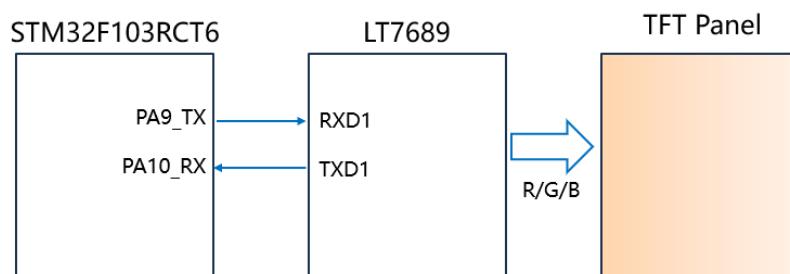


图 2：主控端 MCU (STM32F103RCT6)用串口与 LT7689 串口屏芯片通讯

3. CRC 码的生成

每个串口通讯的结尾都有 2 个 CRC 的校验码，是由读/写指令、变量地址、变量数据及一些参数表的数据所产生，其参考代码 (CRC.h) 如下：

/****** CRC.h *****/

```
unsigned short CRC16(uint8_t *puchMsg,uint16_t usDataLen)
/* 函数以 unsigned short 类型返回 CRC */
{
    uint8_t uchCRCHi = 0xFF;           // CRC 的高字节初始化
    uint8_t uchCRCLo = 0xFF;           // CRC 的低字节初始化
    uint16_t uIndex;                  // CRC 查询表索引
    while (usDataLen--)
    {
        uIndex = uchCRCLo ^ *puchMsg++; // 计算 CRC
        uchCRCLo = uchCRCHi ^ auchCRCHi[uIndex]; // 通过数组获取进行 CRC 低位
        uchCRCHi = auchCRCLo[uIndex];           // 通过数组获取进行 CRC 高位
    }
    return (uchCRCHi << 8 | uchCRCLo);
}
```

4. UART 串口配置

如前节所述,本演范例将使用STM32F103RCT6作为主控MCU,通过数据手册可将STM32F103RCT6的PA9、PA10引脚分别设为USART1_TX和USART1_RX引脚。本次演示只进行一写指令操作,因此只需要使用PA9引脚与串口屏的RXD1引脚进行连接即可实现切换显示页面的操作。UART串口输出程序代码(Uart.h)如下:

```
***** Uart.h *****/
#include "stm32f10x.h" // Device header
#include <stdio.h>
#include <stdarg.h>

void Uart_Init(void) // 串口初始化
{
    RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_USART1, ENABLE);
    RCC_APB2PeriphClockCmd(RCC_APB2Periph_GPIOA, ENABLE);

    GPIO_InitTypeDef GPIO_InitStructure;
    GPIO_InitStructure.GPIO_Mode = GPIO_Mode_AF_PP;
    GPIO_InitStructure.GPIO_Pin = GPIO_Pin_9;
    GPIO_InitStructure.GPIO_Speed = GPIO_Speed_50MHz;
    GPIO_Init(GPIOA, &GPIO_InitStructure);

    USART_InitTypeDef USART_InitStructure;
    USART_InitStructureUSART_BaudRate = 115200;
    USART_InitStructureUSART_HardwareFlowControl = USART_HardwareFlowControl_None;
    USART_InitStructureUSART_Mode = USART_Mode_Tx;
    USART_InitStructureUSART_Parity = USART_Parity_No;
    USART_InitStructureUSART_StopBits = USART_StopBits_1;
    USART_InitStructureUSART_WordLength = USART_WordLength_8b;
    USART_Init(USART1, &USART_InitStructure);

    USART_Cmd(USART1, ENABLE);
}

uint16_t UART_SendByte(uint8_t Byte) // 串口发送一个Byte数据
{
    USART_SendData(USART1, Byte);
    while (USART_GetFlagStatus(USART1, USART_FLAG_TXE) == RESET);
}

uint16_t UART_SendData(uint8_t *send_buf, uint16_t Length) // 串口发送指令函数
{
    uint16_t ret;
    uint32_t i;

    for (i = 0; i < Length; i++)
    {
        ret = UART_SendByte(send_buf[i]);
    }
    return ret;
}
```

5. 主函数编写进行指令传输

以下范例为主控端 MCU(STM32F103RCT6) 将变量地址 0x7000 写入 0x0001 数据，实现切换显示页面、将变量地址 0x7001 写入 0x0020 数据，实现调整背光亮度，及修改 RTC 时钟日期，其流程与程序编写如下：

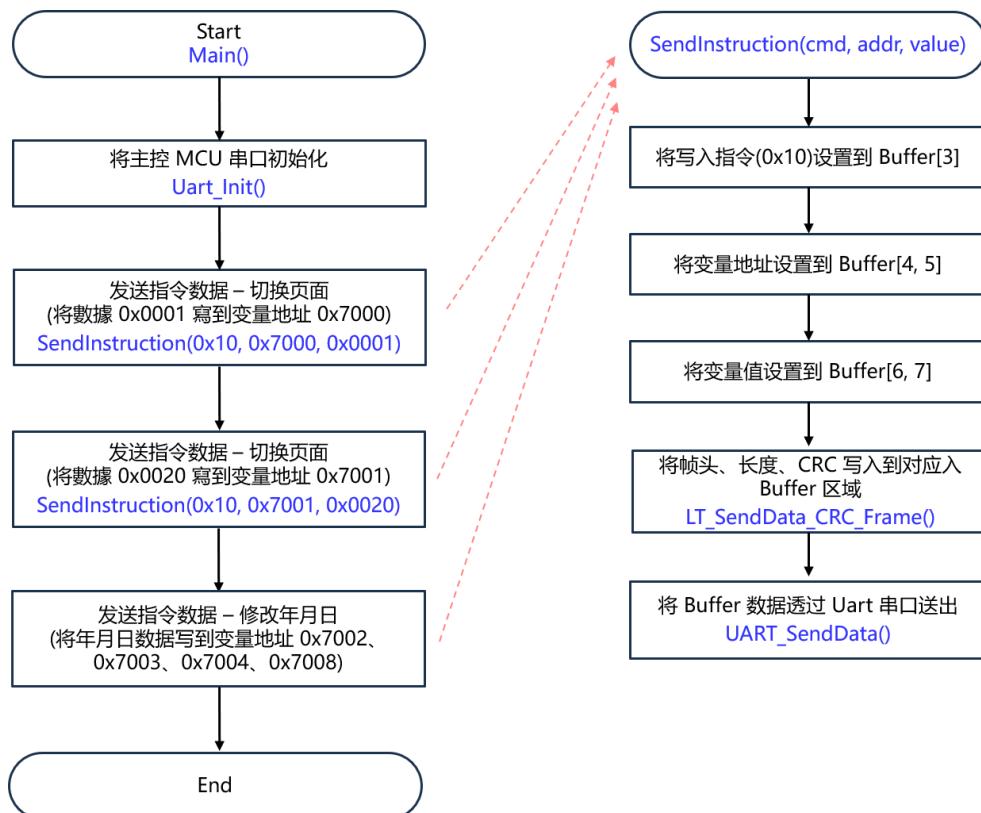


图 3：主控端发送串口指令的流程图

```
***** main() *****

#include "stm32f10x.h"                                // Device header
#include "Delay.h"
#include "Uart.h"
#include "CRC.h"

uint8_t SCI_C0 = 0x5A;                                // 设置帧头
uint8_t SCI_C1 = 0xA5;
uint8_t uart_data_buf[256];                           // 存放指令的数组
uint8_t len;                                         // 指令长度
uint8_t CRC_Enable_Flag = 1;                          // CRC 校验标志位
uint8_t CRC_Feedback_Flag = 1;

int main()
{
    Uart_Init();                                      // 串口初始化
    SendInstruction(0x10, 0x7000, 0x0001);             // 发送指令数据 - 切换页面
    SendInstruction(0x10, 0x7001, 0x0020);             // 发送指令数据 - 调整背光亮度

    SendInstruction(0x10, 0x7002, 0x0017);             // 发送指令数据 - 修改年为 2023
    SendInstruction(0x10, 0x7003, 0x000B);             // 发送指令数据 - 修改月份 11
    SendInstruction(0x10, 0x7004, 0x001C);             // 发送指令数据 - 修改日为 28
    SendInstruction(0x10, 0x7008, 0x0001);             // 发送指令数据 - 确认年月日修改
}

void LT_SendData_CRC_Frame(uint8_t *buf, uint8_t len1)   // 获取长度及 CRC, 并将帧头、长度、CRC
                                                        // 写入对应的 Buffer 区
{
    uint16_t TxToPc_crc;
    uint8_t crc[2] = {0};

    *(buf + 0) = SCI_C0;                               // 将帧头写入到 Buffer[0, 1]
    *(buf + 1) = SCI_C1;
    if (CRC_Enable_Flag)
    {
        TxToPc_crc = CRC16(buf + 3, len1);           // 进行 CRC 计算
        crc[0] = (uint8_t)(TxToPc_crc & 0x00ff);
        crc[1] = (uint8_t)((TxToPc_crc >> 8) & 0x00ff);

        len1 += 2;                                    // 加上 CRC (2 个 byte) 后的长度
        *(buf + len1 + 1) = crc[0];                  // 将 CRC 写入到 Buffer 内
        *(buf + len1 + 2) = crc[1];
    }
    *(buf + 2) = len1;                                // 将长度(写指令+变量地址+变量数据+CRC 字节总数)
                                                        // 写入到 Buffer[2]
    len = len1 + 3;                                  // 完整的指令长度 (再加上帧头 2byte 和 length1 个 byte)
}
```

```
void SendInstruction(uint8_t cmd, uint16_t addr, uint16_t value)
{
    uart_data_buf[3] = cmd;                                // 设置功能码到 Buffer[3]
    uart_data_buf[4] = (uint8_t)(addr >> 8);            // 设置变量地址高位到 Buffer[4]
    uart_data_buf[5] = (uint8_t)addr;                      // 设置变量地址低位到 Buffer[5]
    uart_data_buf[6] = (uint8_t)(value >> 8);            // 设置变量值高位到 Buffer[6]
    uart_data_buf[7] = (uint8_t)value;                     // 设置变量值低位到 Buffer[7]
    LT_SendData_CRC_Frame(uart_data_buf, 5);              // 将帧头、长度、CRC 写入对应 Buffer 区
    UART_SendData(uart_data_buf, len);                    // 通过 UART 串口将存在 Buffer 区内的指令数据
                                                        // 发送出去

    Delay_ms(1000);
}
```